

Chapitre 23 - Correction des exercices

Exercice 1:

1. On développe par rapport à la première colonne : $D_1 = 1(0 + 1) - 1(1 - 0) = 0$.
2. La première et la troisième colonne sont liées donc $D_2 = 0$.
3. Le complexe j est une racine troisième de l'unité donc $1 + j + j^2 = 0$. On ajoute à la première colonnes les deux autres colonnes ce qui ne modifie pas la valeur du déterminant

$$D_3 = \begin{vmatrix} 1 + j^2 + j & j^2 & j \\ j + 1 + j^2 & 1 & j^2 \\ j^2 + j + 1 & j & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & j^2 & j \\ 0 & 1 & j^2 \\ 0 & j & 1 \end{vmatrix} = 0$$

Exercice 2:

1. Soit $\lambda \in \mathbb{R}$.

$$\begin{aligned} f(\lambda) &= \begin{vmatrix} \lambda + 2 & -1 & -2 \\ 2 & \lambda - 1 & -2 \\ 1 & -1 & \lambda - 1 \end{vmatrix} \stackrel{C_1 \rightarrow C_1 + C_2 + C_3}{=} \begin{vmatrix} \lambda - 1 & -1 & -2 \\ \lambda - 1 & \lambda - 1 & -2 \\ \lambda - 1 & -1 & \lambda - 1 \end{vmatrix} = (\lambda - 1) \begin{vmatrix} 1 & -1 & -2 \\ 1 & \lambda - 1 & -2 \\ 1 & -1 & \lambda - 1 \end{vmatrix} \\ &\stackrel{L_i \leftarrow L_i - L_1}{=} (\lambda - 1) \begin{vmatrix} 1 & -1 & -2 \\ 0 & \lambda & 0 \\ 0 & 0 & \lambda + 1 \end{vmatrix} = \lambda(\lambda - 1)(\lambda + 1) \end{aligned}$$

2. Les zéros de f sont $-1, 0$ et 1 .

Exercice 3: Soit $M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{K})$.

M est inversible $\iff ad - bc \neq 0$.

Dans ce cas, avec la matrice augmentée, on trouve $M^{-1} = \frac{1}{ad-bc} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$.

Exercice 4: Soient $a, b, c \in \mathbb{C}$.

- 1.

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} a & b & c \\ a^2 & b^2 & c^2 \\ a^3 & b^3 & c^3 \end{vmatrix} &= abc \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ a & b & c \\ a^2 & b^2 & c^2 \end{vmatrix} \stackrel{C_i \leftarrow C_i - C_1}{=} abc \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ a & b - a & c - a \\ a^2 & b^2 - a^2 & c^2 - a^2 \end{vmatrix} \\ &= abc(b - a)(c - a) \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ a & 1 & 1 \\ a^2 & b + a & c + a \end{vmatrix} = abc(b - a)(c - a)(c - b) \end{aligned}$$

2. On appelle $A = \begin{pmatrix} a \\ a^2 \\ a^3 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} b \\ b^2 \\ b^3 \end{pmatrix}$ et $C = \begin{pmatrix} c \\ c^2 \\ c^3 \end{pmatrix}$ les colonnes qui apparaissent dans le déterminant.

(a)

$$\begin{aligned} |B + C \quad C + A \quad A + B| &= |B \quad C + A \quad A + B| + |C \quad C + A \quad A + B| \\ &= |B \quad C \quad A + B| + |B \quad A \quad A + B| + |C \quad C \quad A + B| + |C \quad A \quad A + B| \\ &= |B \quad C \quad A + B| + |C \quad A \quad A + B| \\ &= |B \quad C \quad A| + |B \quad C \quad B| + |C \quad A \quad A| + |C \quad A \quad B| \\ &= |B \quad C \quad A| + |C \quad A \quad B| \end{aligned}$$

Chapitre 23 - Correction des exercices

(b) De plus, par deux permutations de colonnes,

$$|B + C \quad C + A \quad A + B| = |B \quad C \quad A| + |C \quad A \quad B| = 2|A \quad B \quad C| = 2abc(b-a)(c-a)(c-b)$$

Exercice 5:

1. Soit $m \in \mathbb{R}$. Les points sont alignés ssi les vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{BC} sont proportionnels donc

$$A, B \text{ et } C \text{ sont alignés} \iff \begin{vmatrix} 0 & m-1 \\ m & 3-m \end{vmatrix} = 0 \iff m(m-1) = 0 \iff m = 0 \text{ ou } m = 1.$$

2. Soit M un point de l'espace de coordonnées (x, y, z) .

$$\begin{aligned} M \in \mathcal{P} &\iff (\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}, \overrightarrow{AM}) \text{ est une famille liée.} \\ &\iff \begin{vmatrix} 1 & -2 & x-1 \\ 2 & 3 & y-1 \\ 2 & 1 & z-1 \end{vmatrix} = 0 \\ &\iff \begin{vmatrix} 1 & -2 & x-1 \\ 0 & 7 & y-2x+1 \\ 0 & 5 & z-2x+1 \end{vmatrix} = 0 \\ &\iff 7(z-2x+1) - 5(y-2x+1) = 0 \\ &\iff -4x - 5y + 7z + 2 = 0 \end{aligned}$$

3. Soit $\theta \in [0, \pi]$. L'aire du triangle ABC vaut $\frac{1}{2} |\det_{\mathcal{B}_c}(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC})|$ où \mathcal{B}_c est la base canonique de \mathbb{R}^2 . Ce résultat découle du fait que $\det_{\mathcal{B}_c}(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC})$ est l'aire relative du parallélogramme engendré par \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} . Or

$$\begin{aligned} \det_{\mathcal{B}_c}(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}) &= \begin{vmatrix} \cos(\theta) - 1 & \cos(2\theta) - 1 \\ \sin(\theta) & \sin(2\theta) \end{vmatrix} \\ &= \cos(\theta) \sin(2\theta) - \sin(\theta) \cos(2\theta) - \sin(2\theta) + \sin(\theta) \\ &= 2 \sin(\theta) - \sin(2\theta) \end{aligned}$$

Étudions la fonction $f : \theta \mapsto 2 \sin(\theta) - \sin(2\theta)$ sur $[0, \pi]$.

Cette dernière est dérivable et pour tout $\theta \in [0, \pi]$, $f'(\theta) = 2(\cos(\theta) - \cos(2\theta)) = 2 \sin\left(\frac{3\theta}{2}\right) \sin\left(\frac{\theta}{2}\right)$.

Recherche des points critiques de f :

Soit $\theta \in [0, \pi]$, $f'(\theta) = 0 \iff \sin\left(\frac{\theta}{2}\right) = 0$ ou $\sin\left(\frac{3\theta}{2}\right) = 0 \iff \theta \in \{0; \frac{2\pi}{3}; \pi\}$.

On peut à présent dresser le tableau de variation de f :

θ	0		$\frac{2\pi}{3}$		π
$f'(\theta)$	0	+	0	-	0
$f(\theta)$	0	$\nearrow \frac{3\sqrt{3}}{2}$		\searrow	
					0

Par conséquent, l'aire du triangle ABC est maximale uniquement lorsque $\theta = \frac{2\pi}{3}$ et vaut $\frac{3\sqrt{3}}{4}$.

Chapitre 23 - Correction des exercices

Exercice 6: On va faire apparaître des lignes ou des colonnes de 0 en utilisant les 3 opérations élémentaires.

1.

$$D_1 = \begin{vmatrix} a & a & a & a \\ a & b & b & b \\ a & b & c & c \\ a & b & c & d \end{vmatrix} \stackrel{L_i \leftarrow L_i - L_4}{=} \begin{vmatrix} 0 & a-b & a-c & a-d \\ 0 & 0 & b-c & b-d \\ 0 & 0 & 0 & c-d \\ a & b & c & d \end{vmatrix} \stackrel{L_1 \leftrightarrow L_2 \leftrightarrow L_3 \leftrightarrow L_4}{=} (-1)^3 \begin{vmatrix} a & b & c & d \\ 0 & a-b & a-c & a-d \\ 0 & 0 & b-c & b-d \\ 0 & 0 & 0 & c-d \end{vmatrix} = -a(a-b)(b-c)(c-d)$$

2.

$$D_2 = \begin{vmatrix} a & c & c & b \\ c & a & b & c \\ c & b & a & c \\ b & c & c & a \end{vmatrix} \stackrel{C_1 \leftarrow C_1 + C_2 + C_3 + C_4}{=} \begin{vmatrix} a+2c+b & c & c & b \\ a+2c+b & a & b & c \\ a+2c+b & b & a & c \\ a+2c+b & c & c & a \end{vmatrix} \stackrel{L_i \leftarrow L_i - L_4}{=} \begin{vmatrix} 0 & 0 & 0 & b-a \\ 0 & a-c & b-c & c-a \\ 0 & b-c & a-c & c-a \\ a+2c+b & c & c & a \end{vmatrix} = -(a+b+2c) \begin{vmatrix} 0 & 0 & b-a \\ a-c & b-c & c-a \\ b-c & a-c & c-a \end{vmatrix} = -(a+b+2c)(b-a)((a-c)^2 - (b-c)^2) = (a+b+2c)(a+b-2c)(a-b)^2$$

Exercice 7: L'inversibilité d'une matrice est caractérisée par un déterminant non nul. Soit $m \in \mathbb{R}$.

$$\begin{vmatrix} 1 & m & -1 & m \\ -1 & 1 & -m & -m \\ m & 1 & 1 & m \\ m & -1 & 1 & -m \end{vmatrix} = m \begin{vmatrix} 1 & m & -1 & 1 \\ -1 & 1 & -m & -1 \\ m & 1 & 1 & 1 \\ m & -1 & 1 & -1 \end{vmatrix} \stackrel{L_1 \leftarrow L_1 + L_2}{=} m \begin{vmatrix} 0 & m+1 & -1-m & 0 \\ -1 & 1 & -m & -1 \\ m & 1 & 1 & 1 \\ m & -1 & 1 & -1 \end{vmatrix} \stackrel{L_3 \leftarrow L_3 + L_4}{=} m \begin{vmatrix} 0 & m+1 & -1-m & 0 \\ -1 & 1 & -m & -1 \\ 2m & 0 & 2 & 0 \\ m & -1 & 1 & -1 \end{vmatrix} = 2m(m+1) \begin{vmatrix} 0 & 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & -m & -1 \\ m & 0 & 1 & 0 \\ m & -1 & 1 & -1 \end{vmatrix} \stackrel{C_3 \leftarrow C_2 + C_3}{=} 2m(m+1) \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1-m & -1 \\ m & 0 & 1 & 0 \\ m & -1 & 0 & -1 \end{vmatrix} = -2m(m+1) \begin{vmatrix} -1 & 1-m & -1 \\ m & 1 & 0 \\ m & 0 & -1 \end{vmatrix} \stackrel{L_1 \leftarrow L_1 - L_3}{=} -2m(m+1) \begin{vmatrix} -1-m & 1-m & 0 \\ m & 1 & 0 \\ m & 0 & -1 \end{vmatrix} = 2m(m+1)(-1-m-m(1-m))$$

$$\begin{vmatrix} 1 & m & -1 & m \\ -1 & 1 & -m & -m \\ m & 1 & 1 & m \\ m & -1 & 1 & -m \end{vmatrix} = 2m(m+1)(m^2 - 2m - 1)$$

La matrice est inversible si, et seulement si, $m \in \mathbb{R} \setminus \{0; -1; 1 + \sqrt{2}; 1 - \sqrt{2}\}$.

Chapitre 23 - Correction des exercices

Exercice 8: Soit $n \in \mathbb{N}^*$. On considère

$$D_n = \begin{vmatrix} 2 & -1 & 0 & \cdots & 0 \\ -1 & 2 & -1 & \ddots & \vdots \\ 0 & -1 & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & 2 & -1 \\ 0 & \cdots & 0 & -1 & 2 \end{vmatrix}_{[n]}$$

1.

$$\begin{aligned} D_{n+2} &= \begin{vmatrix} 2 & -1 & 0 & \cdots & 0 \\ -1 & 2 & -1 & \ddots & \vdots \\ 0 & -1 & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & 2 & -1 \\ 0 & \cdots & 0 & -1 & 2 \end{vmatrix}_{[n+2]} \\ &\stackrel{\text{dev. } C_1}{=} 2 \begin{vmatrix} 2 & -1 & 0 & \cdots & 0 \\ -1 & 2 & -1 & \ddots & \vdots \\ 0 & -1 & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & 2 & -1 \\ 0 & \cdots & 0 & -1 & 2 \end{vmatrix}_{[n+1]} - (-1) \begin{vmatrix} -1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ -1 & 2 & -1 & \ddots & \vdots \\ 0 & -1 & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & 2 & -1 \\ 0 & \cdots & 0 & -1 & 2 \end{vmatrix}_{[n+1]} \\ &\stackrel{\text{dev. } L_1}{=} 2D_{n+1} - \begin{vmatrix} 2 & -1 & 0 & \cdots & 0 \\ -1 & 2 & -1 & \ddots & \vdots \\ 0 & -1 & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & 2 & -1 \\ 0 & \cdots & 0 & -1 & 2 \end{vmatrix}_{[n]} \\ &= 2D_{n+1} - D_n \end{aligned}$$

2. (D_n) est une suite récurrente linéaire d'ordre 2 d'équation caractéristique $(r-1)^2 = 0$.

Donc pour tout $n \in \mathbb{N}^*$, $D_n = (\lambda n + \mu)1^n = \lambda n + \mu$ où $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$.

Or $D_1 = 2$ et $D_2 = 3$, d'où $\lambda = \mu = 1$. On a donc $D_n = n + 1$ pour tout $n \in \mathbb{N}^*$.

3. Pour $n = 3$, on trouve bien $D_3 = \begin{vmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 2 \end{vmatrix} = 4$.

Exercice 9: Soit $n \in \mathbb{N}^*$.

1. M est une matrice antisymétrique donc $M^T = -M$.

$$M^T = -M \Leftrightarrow \det(M^T) = \det(-M) \Leftrightarrow \det(M) = (-1)^n \det(M)$$

Si n est impair, on a donc $\det(M) = 0$.

2.

$$B^2 = -I_n \Leftrightarrow \det(B^2) = \det(-I_n) \Leftrightarrow (\det(B))^2 = (-1)^n$$

Le membre de gauche est un nombre positif donc on doit avoir n pair. Alors $\det(B) = 1$ ou $\det(B) = -1$.

Exercice 10: Soit $n \in \mathbb{N}^*$.

1. On va inverser les lignes deux par deux ($L_1 \leftrightarrow L_n, L_2 \leftrightarrow L_{n-1}, \dots$) pour se ramener à une matrice diagonale.

Si n est pair, on fait $\frac{n}{2}$ échanges. On a donc le déterminant qui vaut $(-1)^{\frac{n}{2}} \prod_{k=1}^n \lambda_k$.

Si n est impair, on fait $\frac{n-1}{2}$ échanges. On a donc le déterminant qui vaut $(-1)^{\frac{n-1}{2}} \prod_{k=1}^n \lambda_k$.

$$\begin{aligned}
 2. \text{ On a donc } \det(A) &= \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & \dots & 1 \\ 1 & 2 & 2 & \dots & 2 \\ \vdots & \dots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 1 & 2 & \dots & n-1 & n-1 \\ 1 & 2 & \dots & n-1 & n \end{vmatrix} \stackrel{i \geq 2, L_i \leftarrow L_i - L_n}{=} \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & \dots & 1 \\ 0 & 0 & -1 & \dots & 2-n \\ \vdots & \dots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & -1 \\ 1 & 2 & \dots & n-1 & n \end{vmatrix} \\
 &\stackrel{L_i \leftrightarrow L_j}{=} (-1)^{n-1} \begin{vmatrix} 1 & 2 & \dots & n-1 & n \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 1 \\ 0 & 0 & -1 & \dots & 2-n \\ \vdots & \dots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & -1 \end{vmatrix} \stackrel{C_1 \leftarrow C_1 - C_2}{=} (-1)^{n-1} \begin{vmatrix} -1 & 2 & \dots & n-1 & n \\ 0 & 1 & 1 & \dots & 1 \\ 0 & 0 & -1 & \dots & 2-n \\ \vdots & \dots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & -1 \end{vmatrix} \\
 &= (-1)^{2(n-1)} = 1
 \end{aligned}$$

3.

$$\begin{aligned}
 &\begin{vmatrix} a & 0 & \dots & \dots & 0 & b \\ 0 & \ddots & & & \ddots & 0 \\ \vdots & 0 & a & b & 0 & \vdots \\ \vdots & 0 & b & a & 0 & \vdots \\ 0 & \ddots & & & \ddots & 0 \\ b & 0 & \dots & \dots & 0 & a \end{vmatrix}_{[2n]} \stackrel{i \leq n, C_i \leftarrow C_i + C_{2n+1-i}}{=} \begin{vmatrix} a+b & 0 & \dots & \dots & 0 & b \\ 0 & \ddots & & & \ddots & 0 \\ \vdots & 0 & a+b & b & 0 & \vdots \\ \vdots & 0 & b+a & a & 0 & \vdots \\ 0 & \ddots & & & \ddots & 0 \\ b+a & 0 & \dots & \dots & 0 & a \end{vmatrix}_{[2n]} \\
 &= (a+b)^n \begin{vmatrix} 1 & 0 & \dots & \dots & 0 & b \\ 0 & \ddots & & & \ddots & 0 \\ \vdots & 0 & 1 & b & 0 & \vdots \\ \vdots & 0 & 1 & a & 0 & \vdots \\ 0 & \ddots & & & \ddots & 0 \\ 1 & 0 & \dots & \dots & 0 & a \end{vmatrix}_{[2n]} \\
 &\stackrel{i \leq n, L_i \leftarrow L_i - L_{2n+1-i}}{=} (a+b)^n \begin{vmatrix} 0 & 0 & \dots & \dots & 0 & b-a \\ 0 & \ddots & & & \ddots & 0 \\ \vdots & 0 & 0 & b-a & 0 & \vdots \\ \vdots & 0 & 1 & a & 0 & \vdots \\ 0 & \ddots & & & \ddots & 0 \\ 1 & 0 & \dots & \dots & 0 & a \end{vmatrix}_{[2n]} \\
 &= (a+b)^n (b-a)^n \begin{vmatrix} 0 & 0 & \dots & \dots & 0 & 1 \\ 0 & \ddots & & & \ddots & 0 \\ \vdots & 0 & 0 & 1 & 0 & \vdots \\ \vdots & 0 & 1 & a & 0 & \vdots \\ 0 & \ddots & & & \ddots & 0 \\ 1 & 0 & \dots & \dots & 0 & a \end{vmatrix}_{[2n]}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & \stackrel{=}{i \leq n, L_i \leftrightarrow L_i - L_{2n+1-i}} ((a+b)(b-a))^n \begin{vmatrix} 1 & 0 & \dots & \dots & 0 & a \\ 0 & \ddots & & & \ddots & 0 \\ \vdots & 0 & 1 & a & 0 & \vdots \\ \vdots & 0 & 0 & 1 & 0 & \vdots \\ 0 & \ddots & & & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & \dots & 0 & 1 \end{vmatrix}_{[2n]} \\
 & = (a^2 - b^2)^n
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 4. \quad & \begin{vmatrix} 1 & n & n-1 & \dots & 2 \\ 2 & 1 & \ddots & \dots & 3 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ n-1 & & \ddots & 1 & n \\ n & n-1 & \dots & 2 & 1 \end{vmatrix} \stackrel{=}{C_1 \rightarrow C_1 + \dots + C_n} \frac{n(n+1)}{2} \begin{vmatrix} 1 & n & n-1 & \dots & 2 \\ 1 & 1 & \ddots & \dots & 3 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & & \ddots & 1 & n \\ 1 & n-1 & \dots & 2 & 1 \end{vmatrix} \\
 & \stackrel{=}{L_i \leftrightarrow L_i - L_{i-1}} \frac{n(n+1)}{2} \begin{vmatrix} 1 & n & n-1 & \dots & 2 \\ 0 & 1-n & 1 & \dots & 1 \\ \vdots & 1 & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \vdots & \ddots & 1-n & 1 \\ 0 & 1 & \dots & 1 & 1-n \end{vmatrix} \stackrel{=}{=} \frac{n(n+1)}{2} \begin{vmatrix} 1-n & 1 & \dots & 1 \\ 1 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 1 \\ 1 & \dots & 1 & 1-n \end{vmatrix} \\
 & \stackrel{=}{L_i \leftrightarrow L_i - L_{n-1}} \frac{n(n+1)}{2} \begin{vmatrix} -n & 0 & \dots & n \\ 0 & -n & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & n \\ 1 & \dots & 1 & 1-n \end{vmatrix} \stackrel{=}{C_{n-1} \rightarrow C_1 + \dots + C_{n-1}} \frac{n(n+1)}{2} \begin{vmatrix} -n & 0 & \dots & 0 \\ 0 & -n & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 1 & \dots & 1 & -1 \end{vmatrix} = \frac{n(n+1)}{2} (-1)(-n)^{n-2}
 \end{aligned}$$

Exercice 11: Notons \mathcal{B}_c la base canonique de $\mathbb{R}_n[X]$.

1.

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}_c}(f) = \begin{pmatrix} 1 & * & \dots & \dots & * \\ 0 & 1 & * & & \\ 0 & 0 & 1 & & \\ \vdots & & & \ddots & * \\ 0 & & & & 1 \end{pmatrix} \text{ donc } \det(f) = 1$$

2.

$$g(1) = 1 \text{ et } \forall k \geq 1, g(X^k) = X \cdot kX^{k-1} + 1 = kX^k + 1$$

donc

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}_c}(g) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & \dots & \dots & 1 \\ 0 & 1 & 0 & & \\ 0 & 0 & 2 & & \\ \vdots & & & \ddots & \\ 0 & & & & n \end{pmatrix} \text{ donc } \det(g) = n!$$

3.

$$h(1) = 0 \text{ et } \forall k \geq 1, h(X^k) = (X+1)^k - X^k = \sum_{i=0}^k \binom{k}{i} X^i - X^k = \sum_{i=0}^{k-1} \binom{k}{i} X^i$$

Chapitre 23 - Correction des exercices

donc la matrice de h dans \mathcal{B}_c est triangulaire supérieure avec des 0 sur la diagonale.

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}_c}(h) = \begin{pmatrix} 0 & * & \dots & \dots & * \\ 0 & 0 & * & & \\ 0 & 0 & 0 & & \\ \vdots & & & \ddots & * \\ 0 & & & & 0 \end{pmatrix} \text{ donc } \det(h) = 0$$

Exercice 12:

1. Soient F et G des sous-espaces supplémentaires de dimensions p et q d'un \mathbb{K} -espace vectoriel E de dimension $n \in \mathbb{N}^*$. On note p la projection sur F parallèlement à G et s la symétrie par rapport à F parallèlement à G . Soit \mathcal{B} une base de E adaptée à la décomposition $F \oplus G$,

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}}(p) = \begin{pmatrix} I_r & 0_{r,n-r} \\ 0_{n-r,r} & 0_{n-r,n-r} \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad \text{Mat}_{\mathcal{B}}(s) = \begin{pmatrix} I_r & 0_{r,n-r} \\ 0_{n-r,r} & -I_{n-r} \end{pmatrix} \quad \text{où } r = \dim(F).$$

Donc $\text{tr}(p) = \dim(F)$, $\det(p) = 0$, $\text{tr}(s) = \dim(F) - \dim(G)$, $\det(s) = (-1)^{\dim(G)}$.

2. Notons φ l'endomorphisme de $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ défini par $\varphi : A \mapsto A^T$. φ est une symétrie (car $\varphi^2 = \text{id}$) par rapport à $F = \text{Ker}(\varphi - \text{id}) = \mathcal{S}_n(\mathbb{K})$ parallèlement à $G = \text{Ker}(\varphi + \text{id}) = \mathcal{A}_n(\mathbb{K})$.

Donc $\text{tr}(\varphi) = \dim(F) - \dim(G) = \frac{n(n+1)}{2} - \frac{n(n-1)}{2} = n$ et $\det(\varphi) = (-1)^{\dim(G)} = (-1)^{\frac{n(n-1)}{2}}$.

Exercice 13: Notons \mathcal{B} la base canonique de $\mathbb{R}_3[X]$. On a

$$\det_{\mathcal{B}}(P_0, P_1, P_2, P_3) = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & -1 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \end{vmatrix} = -3.$$

Exercice 14: Soit $n \in \mathbb{N}^*$. Soit f l'endomorphisme de $\mathbb{R}_n[X]$ défini par $f : P \mapsto X^2 P'' + X P' + P$. Notons \mathcal{B}_c la base canonique de $\mathbb{R}_n[X]$. $\forall k \in \llbracket 0, n \rrbracket$, $f(X^k) = (k(k-1) + k + 1)X^k = (k^2 + 1)X^k$

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}_c}(f) = \text{diag}(1, 2, \dots, n^2 + 1) \text{ donc } \det(f) = \prod_{k=0}^n (k^2 + 1)$$

On a $\det(f) \neq 0$ donc f est un automorphisme de $\mathbb{R}_n[X]$. D'où $(X+1)^n$ admet un unique antécédent par f i.e. $\exists! P \in \mathbb{R}_n[X]$, $X^2 P'' + X P' + P = (X+1)^n$.

Exercice 15:

1. Soit $\lambda \in \mathbb{R}$. $\chi_A(\lambda) = 0 \iff A - \lambda I_n$ est inversible $\iff \text{Ker}(A - \lambda I_n) \neq \{0_{\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})}\}$.
2. Soit $\lambda \in \mathbb{R}$ tel que $\chi_A(\lambda) = 0$, alors il existe $X \in \text{Ker}(A - \lambda I_n) \setminus \{0_{\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})}\}$ tel que $(A - \lambda I_n)X = 0$ i.e. $AX = \lambda X$.

3. Dans cette question, on considère la matrice $A = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$.

(a) Pour tout $\lambda \in \mathbb{R}$, $\chi_A(\lambda) = -\lambda(1-\lambda) - 2 = \lambda^2 - \lambda - 2 = (\lambda+1)(\lambda-2)$.
Les zéros de χ_A sont donc -1 et 2 .

(b) On détermine $\text{Ker}(A + I_2)$ et $\text{Ker}(A - 2I_2)$.

$$\text{Ker}(A + I_2) = \text{Ker} \left(\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \right) = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix} \right).$$

$$\text{Ker}(A - 2I_2) = \text{Ker} \left(\begin{pmatrix} -2 & 2 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \right) = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right).$$

$$\text{Posons } X_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix} \text{ et } X_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

(c) Notons $f : X \mapsto AX$. $\mathcal{B} = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$ la base canonique de $\mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R})$.

On a $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(f) = A$.

La famille $\mathcal{B}' = \left(\begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$ est une base de $\mathcal{M}_{2,1}(\mathbb{R})$.

$$\text{On a } \text{Mat}_{\mathcal{B}'}(f) = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

Or $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(f) = P_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}'} \text{Mat}_{\mathcal{B}'}(f) P_{\mathcal{B}'}^{\mathcal{B}}$, par conséquent $A = P_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}'} \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} (P_{\mathcal{B}'}^{\mathcal{B}})^{-1}$.

Donc A est semblable à $D = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$.

(d) Soit $m \in \mathbb{N}$,

$$\begin{aligned} A^m &= P_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}'} D^m (P_{\mathcal{B}'}^{\mathcal{B}})^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} (-1)^m & 0 \\ 0 & 2^m \end{pmatrix} \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2(-1)^m & 2^m \\ (-1)^{m+1} & 2^m \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2(-1)^m + 2^m & 2(-1)^{m+1} + 2^{m+1} \\ (-1)^{m+1} + 2^m & (-1)^m + 2^{m+1} \end{pmatrix} \end{aligned}$$